

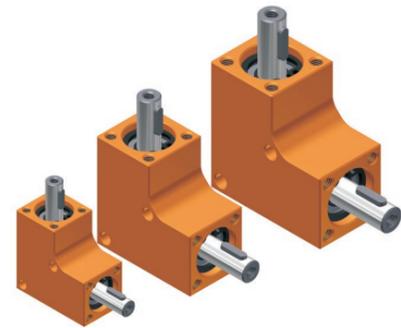
Winkelgetriebe Ket-Bee 200X

Beschreibung

Eine Kegelradgetriebe-Familie bestehend aus 7 Baugrößen für einen vielfältigen Einsatz als Winkelgetriebe. Kompaktes Design bei maximalem Drehmoment, Robustheit und eine leichtgängige Kraftübertragung zeichnen das Getriebe aus. Eine einfache Schraubbefestigung ermöglicht die unkomplizierte Montage.

Besondere Merkmale

- Wartungsfrei
- Gehärtete Stahlkegelräder
- Gehäuse Aluminium eloxiert (orange oder silber)
- Geräuscharm
- Übersetzung 1:1
- Zulässige Betriebstemperatur -20°C bis +60°C
- Verdrehspiel an Abtriebswelle $3^\circ \pm 1^\circ$
- Einschaltdauer 20 % bei 5 min (1 min ON, 4 min OFF)
- Lebensdauer von 1000 Std bei:
 - voller Belastung und
 - Eingangsdrehzahl von 500 U/min und
 - Einschaltdauer 20% bei 5 min

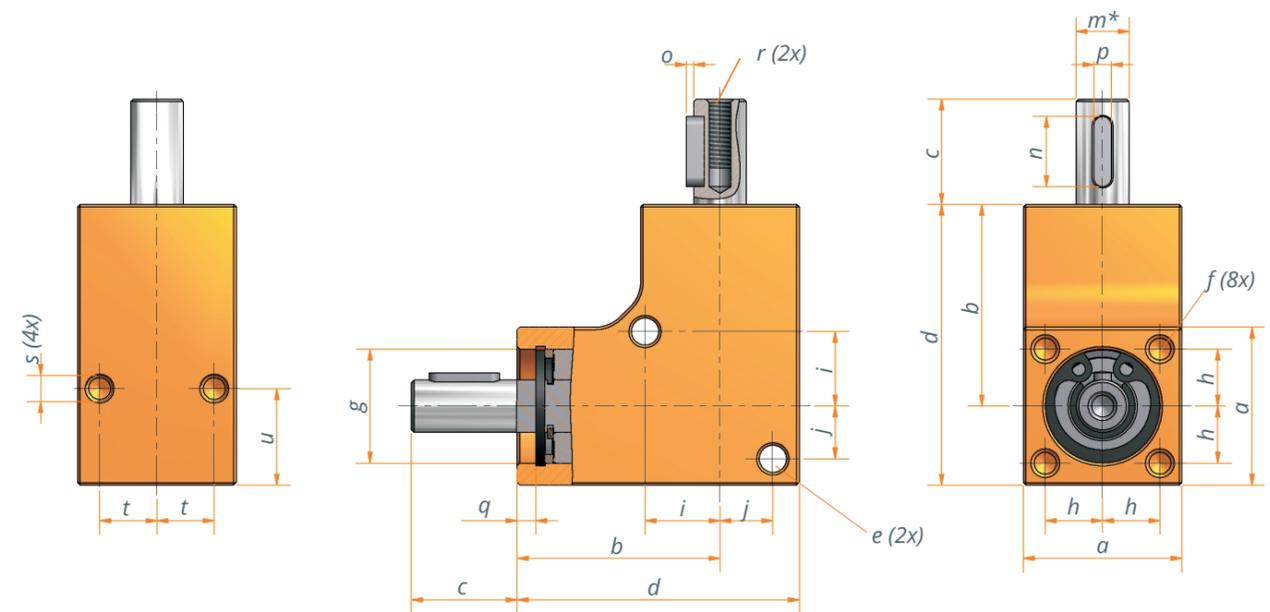


Technische Angaben

Typ	Drehzahlbereich n in min ⁻¹	max. Drehmoment M in Nm	Radial- und Axialbelastung FR in N FN in N	Teilgewicht in kg	Bestell.-Nr.
Typ A	100/500/1000	0,35/0,1/0,05	60 60	0,052	2001.00-0001
Typ B	100/500/1000	0,75/0,3/0,15	100 100	0,073	2002.00-0001
Typ C	100/500/1000	2,5/1,0/0,5	120 120	0,142	2003.00-0001
Typ D	100/500/1000	4,0/1,5/0,75	140 140	0,189	2004.00-0001
Typ E	100/500/1000	5,0/2,0/1,0	240 240	0,268	2005.00-0001
Typ F	100/500/1000	8,0/3,0/1,5	550 550	0,330	2006.00-0001
Typ G	100/500/1000	10,0/4,0/2,0	550 550	0,395	2007.00-0001

Die Lage der Passfedern sind im Standard nicht exakt auf 90° zueinander ausgerichtet. Bei Bedarf auf Anfrage möglich.

* mit der 3-Punkt-Bügelmessschraube gemessen



Die Lage der Passfedern sind im Standard nicht exakt auf 90° zueinander ausgerichtet. Bei Bedarf auf Anfrage möglich.

Technische Angaben

Typ	Abmaße in mm																			
	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	m*	n	o	p	q	r	s	t	u	
A	18	23	12	32	ø3,1	M3x10	13	6.5	8.5	6	ø6j6	8	0.8	2	2.1	M3x8	M3x6	6.5	11	
B	20	25	12	35	ø3,1	M3x10	16	7.5	10	7	ø8j6	8	0.8	2	2.05	M3x8	M3x6	7.5	10	
C	24	30	16	42	ø4,1	M4x10	19	9	12	8	ø10j6	12	1.5	4	2	M4x8	M4x8	9	16	
D	26	33	16	46	ø4,1	M4x10	21	10	13	9	ø12j6	12	1.5	4	2	M5x8	M4x8	10	16	
E	30	38	16	53	ø4,1	M4x10	24	11	15	11	ø12j6	12	1.5	4	2.1	M5x8	M4x8	11	16	
F	32	40	16	56	ø4,1	M4x10	28	12	17	12	ø12j6	12	1.5	4	2.1	M5x8	M4x8	12	16	
G	35	42,5	16	60	ø4,1	M4x10	30	13	17.5	13.5	ø12j6	12	1.5	4	2.1	M5x8	M4x8	13	16	

Berechnung der mechanischen Leistung

Beispiel Typ E

$$p = \frac{M \times n}{9550} \quad p = \frac{2,0 \text{ Nm} \times 500 \text{ 1/min.}}{9550} = 0,1 \text{ kw}$$

M = Drehmoment

n = Drehzahl